

1. NUMERICKÉ ŘEŠENÍ OKRAJOVÝCH ÚLOH PRO PDE ELIPTICKÉHO TYPU

Bud' $\Omega \subset \mathbf{R}^n$ omezená oblast, jejíž hranicí je nadplocha Γ po částech třídy \mathcal{C}^1 . Zabývejme se lineární parciální diferenciální rovnici 2. řádu

$$-\operatorname{div}(\mathbf{A}(x)\nabla y) + q(x)y = f(x) \quad \text{v } \Omega \quad (1)$$

společně s okrajovou podmínkou

$$\alpha(x)\frac{\partial y}{\partial \vec{n}} + \beta(x)y = \gamma(x) \quad \text{na } \Gamma. \quad (2)$$

Symbol $\frac{\partial y}{\partial \vec{n}}$ značí derivaci ve směru tzv. konormálního vektoru $\vec{n} = \mathbf{A}^\top \vec{\nu}$, kde \mathbf{A}^\top značí transponovanou matici \mathbf{A} a $\vec{\nu}$ je směrový vektor vnější normály k nadploše Γ .

Předpokládáme, že platí $q \geq 0$ a že existuje $p_0 > 0$ tak, že

$$(\mathbf{A}\vec{\xi}, \vec{\xi}) \geq p_0 \|\vec{\xi}\|^2 \quad \text{na } \Omega, \quad \forall \vec{\xi} \in \mathbf{R}^n.$$

Poznámka 1.1. Jsou-li $\alpha, \beta \geq 0$ a navíc $\alpha + \beta > 0$ a jsou-li funkce $\mathbf{A}, q, f, \alpha, \beta, \gamma$ dost hladké, je úloha jednoznačně řešitelná.

1.1. Metoda sítí. Omezíme se na obdélníkovou oblast v \mathbf{R}^2 , tj. bez újmy na obecnosti oblast tvaru $\Omega = (0, L_1) \times (0, L_2)$. Bud'te $m_1, m_2 \in \mathbf{N}$ a položme

$$h_1 = \frac{L_1}{m_1}, \quad h_2 = \frac{L_2}{m_2}.$$

Na $\overline{\Omega}$ položíme síť

$$\bar{\omega}_h = \{[ih_j, jh_2] \mid i = 0, \dots, m_1; j = 0, \dots, m_2\}.$$

Množina vnitřních bodů sítě je

$$\omega_h = \{[ih_j, jh_2] \mid i = 1, \dots, m_1 - 1; j = 1, \dots, m_2 - 1\}$$

a množina hraničních uzlů

$$\gamma_h = \bar{\omega}_h - \omega_h.$$

Zabývejme se nyní úlohou

$$-\frac{\partial}{\partial x_1} \left(p(x) \frac{\partial y}{\partial x_1} \right) - \frac{\partial}{\partial x_2} \left(p(x) \frac{\partial y}{\partial x_2} \right) + q(x)y = f(x) \quad \text{na } \Omega, \quad (3a)$$

$$y = \gamma_0 \quad \text{na } \Gamma, \quad (3b)$$

kde $\gamma_0 \in \mathbf{R}$.

Poznámka 1.2. Hodnoty funkcí v síťových uzlech značíme $y_{ij} = y(ih_1, jh_2)$, $i \in \widehat{m_{10}}$, $j \in \widehat{m_{20}}$. Parciální derivace funkcí approximujeme pomocí diferencí

$$\left(\frac{\partial y}{\partial x_1} \right)_{ij} \approx y_{\bar{x}_1} = \frac{y_{ij} - y_{i-1j}}{h_1}, \quad \left(\frac{\partial y}{\partial x_2} \right)_{ij} \approx y_{\bar{x}_2} = \frac{y_{ij} - y_{ij-1}}{h_2}.$$

Přesnost je v obou případech řádu $O(h_1 + h_2)$.

Úlohu (3) nahradíme diferenčním schématem

$$-(pu_{\bar{x}_1})_{x_1} - (pu_{\bar{x}_2})_{x_2} + qu = f \quad \text{na } \omega_h, \quad (4a)$$

$$u = \gamma_0 \quad \text{na } \gamma_h. \quad (4b)$$

Poznámka 1.3 (5bodové schéma). V celé této poznámce bude index i , resp. j probíhat množinu $\widehat{m_1 - 1}$, resp. $\widehat{m_2 - 1}$. Podle předchozí poznámky můžeme rozepsat rovnici (4a) jako

$$\begin{aligned} & -\frac{1}{h_1} \left(p_{i+1j} \frac{u_{i+1j} - u_{ij}}{h_1} - p_{ij} \frac{u_{ij} - u_{i-1j}}{h_1} \right) - \\ & \quad -\frac{1}{h_2} \left(p_{ij+1} \frac{u_{ij+1} - u_{ij}}{h_2} - p_{ij} \frac{u_{ij} - u_{ij-1}}{h_2} \right) + q_{ij}u_{ij} = f_{ij} \end{aligned}$$

neboli

$$A_{ij}u_{i-1j} + B_{ij}u_{ij-1} + C_{ij}u_{i+1j} + D_{ij}u_{ij+1} + E_{ij}u_{ij} = F_{ij},$$

kde

$$\begin{aligned} A_{ij} &= -\frac{p_{ij}}{h_1^2}, \quad B_{ij} = -\frac{p_{ij}}{h_2^2}, \quad C_{ij} = -\frac{p_{i+1j}}{h_1^2}, \quad D_{ij} = -\frac{p_{ij+1}}{h_2^2}, \\ E_{ij} &= \frac{p_{i+1j}}{h_1^2} + \frac{p_{ij}}{h_1^2} + \frac{p_{ij}}{h_2^2} + \frac{p_{ij+1}}{h_2^2} + q_{ij}, \quad F_{ij} = f_{ij}. \end{aligned}$$

Tuto soustavu lze řešit např. z obecněnou faktorizací.

1.2. Konvergence, odhad chyby. Restrikci funkce $y : \bar{\Omega} \rightarrow \mathbf{R}$ na síť ω_h budeme opět značit $\mathcal{P}_h y$. Dále zavádime chybu aproximace diferenciálního operátoru L diferenčním operátorem L_h jako síťovou funkci $\Psi_h : \bar{\omega}_h \rightarrow \mathbf{R}$, $\Psi_h = \mathcal{P}_h(Ly) - L_h(\mathcal{P}_h y)$.

Definice 1.1. Bud' te $u, v : \bar{\omega}_h \rightarrow \mathbf{R}$. Potom definujeme skalárni součiny

$$\begin{aligned} (u, v)_h &= \sum_{i=1}^{m_1-1} \sum_{j=1}^{m_2-1} h_1 h_2 u_{ij} v_{ij}, \\ (u, v] &= \sum_{i=1}^{m_1} \sum_{j=1}^{m_2-1} h_1 h_2 u_{ij} v_{ij}, \\ [u, v] &= \sum_{i=1}^{m_1-1} \sum_{j=1}^{m_2} h_1 h_2 u_{ij} v_{ij}. \end{aligned}$$

Definice 1.2. Bud' $u : \bar{\omega}_h \rightarrow \mathbf{R}$. Potom definujeme normu

$$\|u\|_h = \sqrt{(u, u)_h}.$$

Definice 1.3. Bud' te $U, V : \bar{\omega}_h \rightarrow \mathbf{R}^2$, $U = [U^1, U^2]$, $V = [V^1, V^2]$. Potom klademe

$$(U, V] = (U^1, V^1] + (U^2, V^2].$$

Definice 1.4. Bud' $U : \bar{\omega}_h \rightarrow \mathbf{R}^2$, $U = [U^1, U^2]$. Potom definujeme normu

$$\|U\| = \sqrt{(U, U]}.$$

Definice 1.5. Bud' $u : \bar{\omega}_h \rightarrow \mathbf{R}$. Potom definujeme síťový a zpětný gradient

$$\nabla_h u = [u_{x_1}, u_{x_2}], \quad \bar{\nabla}_h u = [u_{\bar{x}_1}, u_{\bar{x}_2}],$$

a síťový laplaceán

$$\Delta_h u = u_{\bar{x}_1 x_1} + u_{\bar{x}_2 x_2}.$$

Definice 1.6. Bud' $U : \bar{\omega}_h \rightarrow \mathbf{R}^2$, $U = [U^1, U^2]$. Potom definujeme síťovou divergenci

$$\operatorname{div}_h U = (U^1)_{x_1} + (U^2)_{x_2}.$$

Tvrzení 1.1 (Greenova formule). Bud' te $u, v : \bar{\omega}_h \rightarrow \mathbf{R}$ a nechť $u = v = 0$ na γ_h . Pak platí

$$(\operatorname{div}_h(p\bar{\nabla}_h u), v)_h = -(p\bar{\nabla}_h u, \bar{\nabla}_h v].$$

Důkaz. K dispozici máme jednorozměrnou Greenovu formulaci: Jsou-li u, v funkce definované na jednorozměrné síti a splňující $u_0 = u_m = v_0 = v_m = 0$, pak

$$(v, (pu_{\bar{x}})_x)_h = -(pu_{\bar{x}}, v_{\bar{x}}].$$

Tento vztah můžeme použít pro jednorozměrná zúžení síťových funkcí u, v ve směru x_1 . Dostaneme

$$\left(v_{\cdot j}, (pu_{\bar{x}_1})_{x_1 \cdot j} \right)_h = -((pu_{\bar{x}_1})_{\cdot j}, v_{\bar{x}_1 \cdot j}], \quad j \in \widehat{m_2-1},$$

neboli

$$\sum_{i=1}^{m_1-1} h_1 v_{ij} (pu_{\bar{x}_1})_{x_1 ij} = - \sum_{i=1}^{m_1} h_1 p_{ij} u_{\bar{x}_1 ij} v_{\bar{x}_1 ij}, \quad j \in \widehat{m_2-1}.$$

Vynásobením h_2 a vysčítáním přes j dostáváme

$$(v, (pu_{\bar{x}_1})_{x_1})_h = -(v_{\bar{x}_1}, pu_{\bar{x}_1}).$$

Obdobně bychom odvodili vztah

$$(v, (pu_{\bar{x}_2})_{x_2})_h = -(v_{\bar{x}_2}, pu_{\bar{x}_2}).$$

Sečtením posledních dvou rovností pak dostaneme

$$\begin{aligned} (\operatorname{div}_h(p\bar{\nabla}_h u), v)_h &= ((pu_{\bar{x}_1})_{x_1} + (pu_{\bar{x}_2})_{x_2}, v)_h = \\ &= -(v_{\bar{x}_1}, pu_{\bar{x}_1}) - (v_{\bar{x}_2}, pu_{\bar{x}_2}) = -(\bar{\nabla}_h v, p\bar{\nabla}_h u). \quad \square \end{aligned}$$

Lemma 1.1 (Sobolev). Nechť $u : \bar{\omega}_h \rightarrow \mathbf{R}$, $u = 0$ na γ_h . Pak

$$\|u\|_h^2 \leq \frac{1}{8} \max\{L_1^2, L_2^2\} \|\bar{\nabla}_h u\|^2.$$

Důkaz. Podle lemmatu ??, aplikovaného na jednorozměrná zúžení funkce u ve směru osy x_1 , resp. x_2 platí

$$\|u_{\cdot j}\|_h \leq \frac{L_1}{2} \|(u_{\cdot j})_{\bar{x}_1}\|, \quad \forall j \in \widehat{m_2-1},$$

resp.

$$\|u_{i \cdot}\|_h \leq \frac{L_2}{2} \|(u_{i \cdot})_{\bar{x}_2}\|, \quad \forall i \in \widehat{m_1-1}.$$

Po umocnění na druhou můžeme tyto odhady přepsat jako

$$\sum_{i=1}^{m_1-1} h_1 |u_{ij}|^2 \leq \frac{L_1^2}{4} \sum_{i=1}^{m_1} h_1 \left| u_{\bar{x}_1 ij} \right|^2, \quad \left| \cdot h_2, \sum_{j=1}^{m_2-1} \right| \quad (5)$$

$$\sum_{j=1}^{m_2-1} h_1 |u_{ij}|^2 \leq \frac{L_2^2}{4} \sum_{i=1}^{m_2} h_2 \left| u_{\bar{x}_2 ij} \right|^2. \quad \left| \cdot h_1, \sum_{i=1}^{m_1-1} \right| \quad (6)$$

Sečtením (5) a (6) dostaneme

$$\begin{aligned} \|u\|_h^2 &= \sum_{i=1}^{m_1-1} \sum_{j=1}^{m_2-1} h_1 h_2 |u_{ij}|^2 \leq \\ &\leq \frac{L_1^2}{8} \sum_{i=1}^{m_1} \sum_{j=1}^{m_2-1} h_1 h_2 \left| u_{\bar{x}_1 ij} \right|^2 + \frac{L_2^2}{8} \sum_{i=1}^{m_2-1} \sum_{j=1}^{m_2} h_1 h_2 \left| u_{\bar{x}_2 ij} \right|^2 \leq \\ &\leq \frac{1}{8} \max \{L_1^2, L_2^2\} \left(\sum_{i=1}^{m_1} \sum_{j=1}^{m_2-1} h_1 h_2 \left| u_{\bar{x}_1 ij} \right|^2 + \sum_{i=1}^{m_2-1} \sum_{j=1}^{m_2} h_1 h_2 \left| u_{\bar{x}_2 ij} \right|^2 \right) = \\ &= \frac{1}{8} \max \{L_1^2, L_2^2\} \|\bar{\nabla}_h u\|^2. \quad \square \end{aligned}$$

1.2.1. *Metoda energetických nerovností.* Úlohu (3) zúžíme na síť a odečteme ji od (4). Položíme-li

$$L : y \mapsto -\frac{\partial}{\partial x_1} \left(p(x) \frac{\partial y}{\partial x_1} \right) - \frac{\partial}{\partial x_2} \left(p(x) \frac{\partial y}{\partial x_2} \right) + q(x)y,$$

$L_h : u \mapsto -(pu_{\bar{x}_1})_{x_1} - (pu_{\bar{x}_2})_{x_2} + qu$, dostaneme

$$L_h u - \mathcal{P}_h(Ly) = 0 \quad \text{na } \omega_h, \quad (7a)$$

$$u - \mathcal{P}_h y = 0 \quad \text{na } \gamma_h. \quad (7b)$$

Chyba aproximace $\Psi_h = \mathcal{P}_h(Ly) - L_h(\mathcal{P}_h y)$ je řádu $O(h_1 + h_2)$ a s její pomocí můžeme (7a) přepsat jako

$$L_h u - L_h(\mathcal{P}_h y) = \Psi_h.$$

Položíme-li $z = u - \mathcal{P}_h y$, můžeme tudíž (7) psát ve tvaru

$$L_h z = \Psi_h \quad \text{na } \omega_h, \tag{8}$$

$$z = 0 \quad \text{na } \gamma_h. \tag{9}$$

První z obou vztahů skalárně vynásobíme z . S využitím Greenovy formule pak dostaneme

$$\begin{aligned} (\Psi_h, z)_h &= (L_h z, z)_h = (- (pz_{\bar{x}_1})_{x_1} - (pz_{\bar{x}_2})_{x_2} + (qz, z)_h = \\ &= - (\operatorname{div}_h(p\bar{\nabla}_h z), z)_h + (qz, z)_h = (p\bar{\nabla}_h z, \bar{\nabla}_h z] + (qz, z)_h = \\ &= (pz_{\bar{x}_1}, z_{\bar{x}_1}] + (pz_{\bar{x}_2}, z_{\bar{x}_2}] + (qz, z)_h. \end{aligned}$$

Podle základních předpokladů je $q \geq 0$, a proto $(qz, z)_h \geq 0$. Dále je $p \geq p_0 > 0$, takže

$$(p\bar{\nabla}_h z, \bar{\nabla}_h z] \geq p_0 \|\bar{\nabla}_h z\|^2.$$

Celkově jsme dokázali, že

$$(\Psi_h, z)_h \geq p_0 \|\bar{\nabla}_h z\|^2.$$

Podle lemmatu 1.1 a Schwarzovy nerovnosti je

$$\|z\|_h^2 \leq c \|\bar{\nabla}_h z\|^2 \leq \frac{c}{p_0} (\Psi_h, z)_h \leq \frac{c}{p_0} \|\Psi_h\|_h \|z\|_h$$

a odtud

$$\|z\|_h \leq \frac{c}{p_0} \|\Psi_h\|_h.$$

Diferenční schéma (4) je tedy korektní (mj. také stabilní) a $\|z\|_h$ se chová stejně jako $\|\Psi_h\|_h$, tj. jako $O(h_1 + h_2)$.

Poznámka 1.4. V případě, že $p \equiv \text{konst.}$, je dokonce $\Psi_h = O(h_1^2 + h_2^2)$.